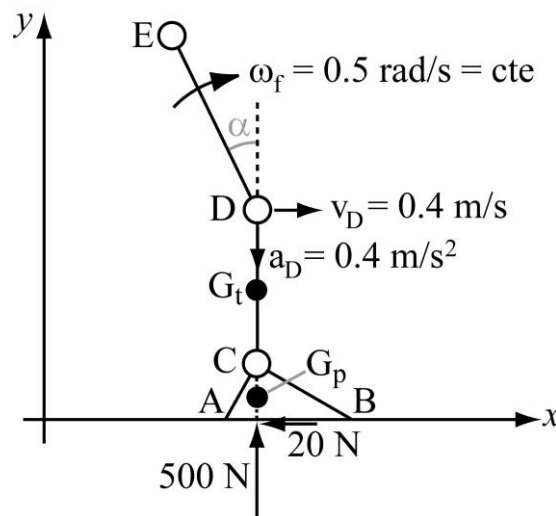


Nombre.....

La figura muestra un modelo plano de pierna. La longitud del fémur es 450 mm y la de la tibia 400 mm. El pie se representa por un triángulo rectángulo, con ángulo de 60° en el talón (punto A), ángulo de 30° en la puntera (punto B), y longitud de la planta del pie 300 mm. En el instante mostrado, el pie está apoyado en el suelo (con $x_A=0.5$ m), y la tibia vertical.

- Determinar las coordenadas, en m, de los puntos A, B, C, y D.
- Calcular el ángulo α , en grados, que forma el fémur con la vertical, sabiendo que las coordenadas de la cadera (punto E) son (0.421, 0.953).
- Sabiendo que el pie se halla en reposo de forma constante, y con los datos cinemáticos que se proporcionan en la figura, calcular velocidad y aceleración angulares de la tibia, así como velocidad y aceleración de la cadera.



- La placa mide las fuerzas indicadas en la figura, con la fuerza vertical situada justo bajo el tobillo. La masa del pie es 2 kg y su centro de masas se encuentra en la vertical del tobillo, a mitad de altura sobre el suelo. La gravedad se toma $g=10$ m/s². Calcular las reacciones y el par motor en el tobillo, teniendo en cuenta el peso del pie. ¿El par es de flexión plantar o de flexión dorsal?
- Si la masa de la tibia es 6 kg, y su centro de masas se encuentra en su punto medio, calcular las reacciones y el par motor en la rodilla, teniendo en cuenta el peso de la tibia y sus fuerzas de inercia.

a) $A(0.5, 0)$

$B(0.8, 0)$

$AC = AB \sin 30 = 0.3 \times 0.5 = 0.15$

$\vec{OC} = \vec{OA} + \vec{AC} = \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0 \end{pmatrix} + 0.15 \begin{pmatrix} \cos 60 \\ \sin 60 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.575 \\ 0.130 \end{pmatrix}$

$C(0.575, 0.130)$

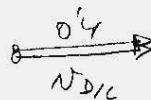
$D(0.575, 0.530)$

b) $\vec{OE} = \vec{OD} + \vec{DE} = \begin{pmatrix} 0.575 \\ 0.530 \end{pmatrix} + 0.45 \begin{pmatrix} -\sin \alpha \\ \cos \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.421 \\ 0.953 \end{pmatrix}$

$0.575 - 0.45 \sin \alpha = 0.421 \Rightarrow \alpha = 20^\circ$
 $0.530 + 0.45 \cos \alpha = 0.953 \Rightarrow \alpha = 20^\circ$

c) $\vec{v}_D = \vec{v}_C + \vec{v}_{D/C}$

$\vec{v}_C = \begin{pmatrix} 0.4 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\vec{v}_{D/C} = ?$



$v_{D/C} = 0.4 = \omega_t \cdot CD = \omega_t \times 0.4$

$\omega_t = 1 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \curvearrowright \text{entr}$

$\vec{v}_E = \vec{v}_D + \vec{v}_{E/D}$

$\vec{v}_D = \begin{pmatrix} 0.4 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\vec{v}_{E/D} = \begin{pmatrix} \text{?} \\ \text{?} \end{pmatrix}$ at 20°

$\omega_f \cdot DE = 0.5 \times 0.45 = 0.225$

$\vec{v}_E = \begin{pmatrix} 0.4 \\ 0 \end{pmatrix} + 0.225 \begin{pmatrix} \cos 20 \\ \sin 20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.611 \\ 0.077 \end{pmatrix} = \vec{v}_E$

$$\vec{a}_D = \vec{a}_C + \vec{a}_{D/C} \Rightarrow (a_{D/C})_t = 0 = \alpha_t r_{CD} =$$

$$\downarrow 0'4 \quad \parallel \quad \begin{matrix} n \\ \swarrow \quad \searrow \\ t \end{matrix} \quad ? \quad = \alpha_t 0'4 \Rightarrow$$

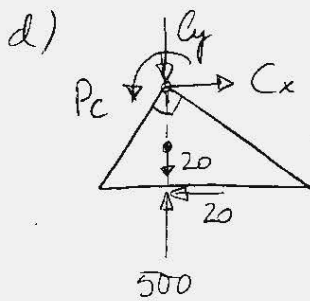
$$\downarrow \omega_t^2 r_{CD} = 1^2 \times 0'4 = 0'4 \quad \boxed{\alpha_t = 0}$$

$$\vec{a}_E = \vec{a}_D + \vec{a}_{E/D} = \dots = \begin{Bmatrix} 0 \\ -0'4 \end{Bmatrix} + 0'1125 \begin{Bmatrix} \text{sen } 20 \\ -\cos 20 \end{Bmatrix}$$

$$\downarrow 0'4 \quad \begin{matrix} n \\ \swarrow \quad \searrow \\ t = \vec{0} \end{matrix}$$

$$\omega_t^2 r_{DE} = 0'5^2 \times 0'45 = 0'1125$$

$$\vec{a}_E = \begin{Bmatrix} 0'038 \\ -0'506 \end{Bmatrix}$$

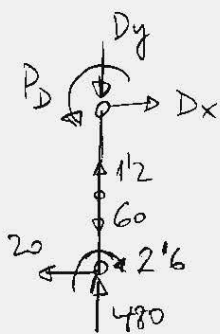


$$\begin{cases} C_x - 20 = 0 \Rightarrow \boxed{C_x = 20 \text{ N}} \\ 500 - 20 - C_y = 0 \Rightarrow \boxed{C_y = 480 \text{ N}} \\ P_c - 20 \times 0'13 = 0 \Rightarrow \boxed{P_c = 2'6 \text{ N}} \end{cases}$$

flexão dorsal

$$e) \vec{a}_{G_t} = \vec{a}_C + \vec{a}_{G_t/C} = \begin{Bmatrix} 0 \\ -0'2 \end{Bmatrix}$$

$$\parallel \quad \begin{matrix} n \\ \swarrow \quad \searrow \\ t \end{matrix} \quad \parallel \quad \vec{0}$$



$$\downarrow \omega_t^2 r_{G_t} = 1^2 \times 0'2 = 0'2$$

$$\vec{F}_{m_t} = -m_t \vec{a}_{G_t} = -6 \begin{Bmatrix} 0 \\ -0'2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 1'2 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{cases} D_x - 20 = 0 \Rightarrow \boxed{D_x = 20 \text{ N}} \\ 480 - 60 + 1'2 - D_y = 0 \Rightarrow \boxed{D_y = 421'2 \text{ N}} \\ P_D - 2'6 - 20 \times 0'4 = 0 \Rightarrow \boxed{P_D = 10'6 \text{ N}} \end{cases}$$